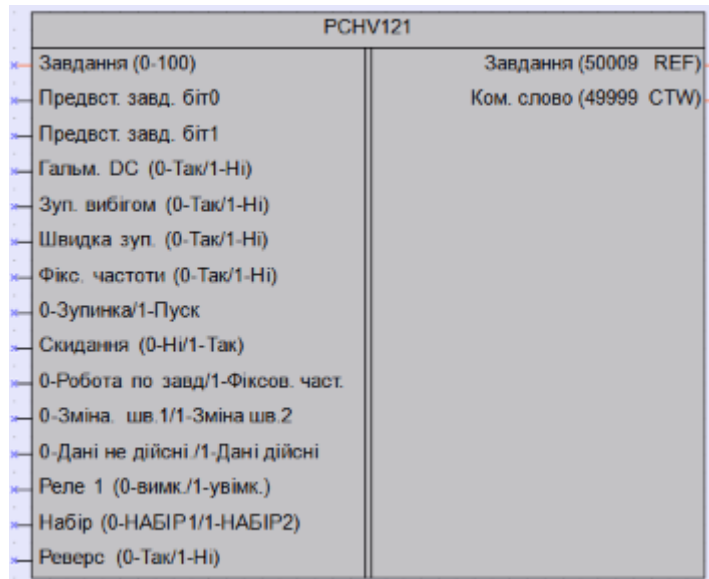


Керування ОВЕН ПЧВ1 та ПЧВ2 (PCHV)



Малюнок 1 – Умовне позначення

Застосування на контролерах		ПР200-xxx, ПР100-xxx, ПР102-xxx	
Входи	Тип даних	Пояснення	Діапазон
Завдання(0-100)	int	Вхід завдання швидкості обертання 0-100	0-100
Предв.завд.біт0	bool	Вибір попередньо встановленої швидкості обертання*	0/1
Предв.завд.біт1	bool		0/1
Гальм. DC	bool	Режим гальмування постійним струмом	0/1
Зуп.вибігом	bool	Режим зупинки вибігом	0/1
Швидка зуп.	bool	Режим швидкого зупинення	0/1
Фікс. частоти	bool	Режим фіксації частоти	0/1
Зупинка/Пуск	bool	Зупинка з уповільненням/пуск	0/1
Скидання	bool	Режим скидання	0/1
Робота по завд./Фіксов. част.	bool	Режим роботи за завданням або з фіксованою частотою	0/1
Зміна шв.1/Зміна шв.2	bool	Вибір режиму зміни швидкості	0/1
Дані не дійсні/Дані дійсні	bool	Управління даними*	0/1
Реле1	bool	Управління вбудованим реле ПЧВ	0/1
Набір	bool	Вибір активного набору параметрів ПЧВ	0/1
Реверс	bool	Вибір напрямку обертання	0/1
Виходи	Тип даних	Пояснення	Діапазон
Завдання	int	Керуюче слово завдання частоти обертання	0-16368
Ком.слово	int	Керуюче слово режиму роботи ПЧВ	0-65535

*-для отримання додаткової інформації щодо різних режимів ПЧВ та призначення окремих керуючих бітів зверніться до посібника з експлуатації або інших документів на відповідний прилад.

**-деякі функції ПЧВ починають працювати тільки після завдання додаткових налаштувань. Після вибору одних режимів роботи можуть стати недоступними інші режими, несумісні за призначенням.

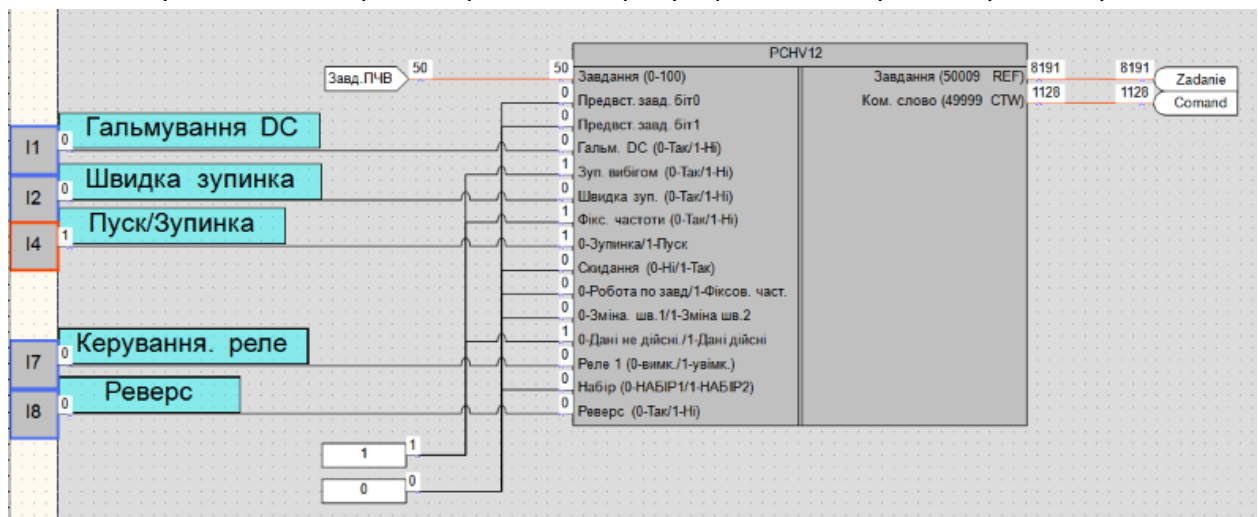
Опис роботи макросу

Макрос здійснює формування керуючих слів для управління за інтерфейсом RS485 перетворювачем частоти векторним компанії OBEH. Зокрема, на підставі вхідних дискретних сигналів формується командне слово CTW, яке записується за адресою 49999, та відповідає за режими роботи ПЧВ, а за аналоговим сигналом «Завдання» формується командне слово REF, що відповідає за швидкість обертання двигуна, підключеного до ПЧВ. Завдання записується на адресу 50009.

Розкладання командного слова на окремі біти дозволяє гнучко конфігурувати режими роботи, залежно від необхідної логіки. Так використовуючи константи а форматі «bool» можна окремі сигнали заборонити або дозволити жорстко в алгоритмі, а сигнали, якими необхідно керувати з логіки або екрана, програмованого реле, призначити на дискретні входи чи змінні, формуються з дисплея.

Приклад роботи

На малюнку 2 наведено приклад роботи макросу в режимі симуляції, пуск двигуна.



Малюнок 2 – Приклад роботи макросу

Область застосування макросу:

В алгоритмах із застосуванням ПЧВ, що підключається за інтерфейсом RS-485

Розробник	Версія	Дата зміни
ВО OBEH	1.0	16.08.22